

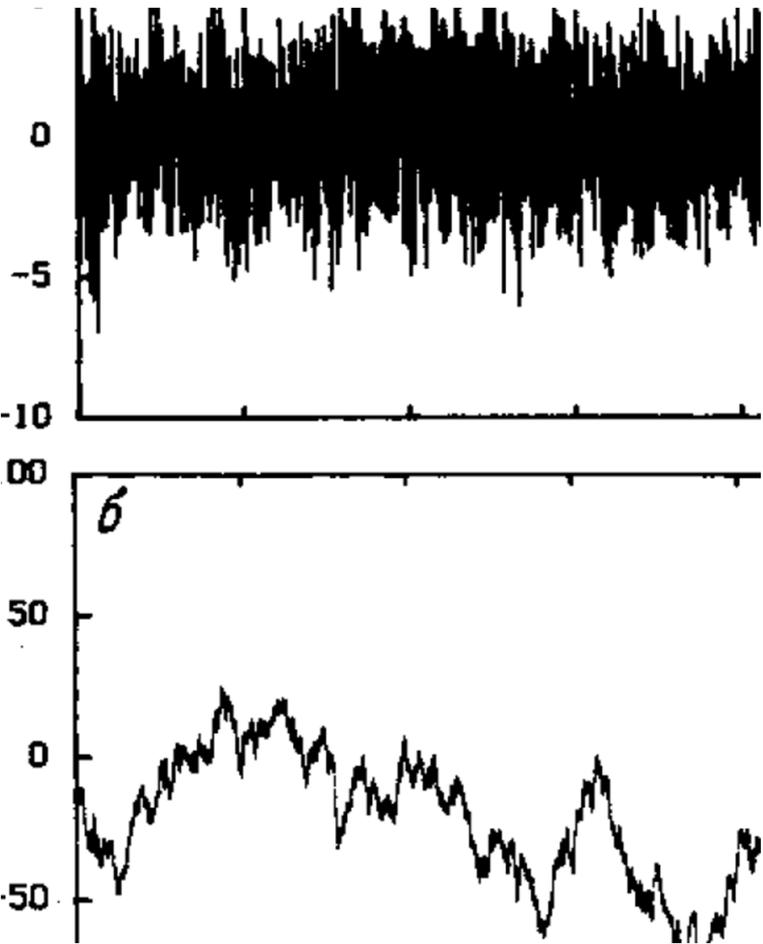
О ВОЗМОЖНОЙ НЕЕДИНСТВЕННОСТИ ПЛОТНОСТИ ВЕРОЯТНОСТИ РЕАЛИЗАЦИИ СЛУЧАЙНОЙ ВЕЛИЧИНЫ В СТОХАСТИЧЕСКИХ ПРОЦЕССАХ

О.Н. Хатунцева

г. Королев,

РКК “Энергия”, МФТИ

Некоторые стохастические процессы являются неопределенными и непредсказуемыми даже «в среднем» и не могут быть описаны стационарной плотностью вероятности случайной величины.



Существующие способы описания стохастических процессов с помощью дифференциальных уравнений:

1. Уравнение Фоккера-Планка:

$$\frac{\partial W}{\partial t} = \left[- \sum_{i=1}^N \frac{\partial}{\partial x_i} D_i^1(x_1, \dots, x_N) + \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j} D_{ij}^2(x_1, \dots, x_N) \right] W,$$

2. Стохастические дифференциальные уравнения:

а). уравнения Ланжевена:

$$\dot{x}_i = \frac{dx_i}{dt} = f_i(\mathbf{x}) + \sum_{m=1}^n g_i^m(\mathbf{x}) \eta_m(t),$$

б). уравнения Ито:

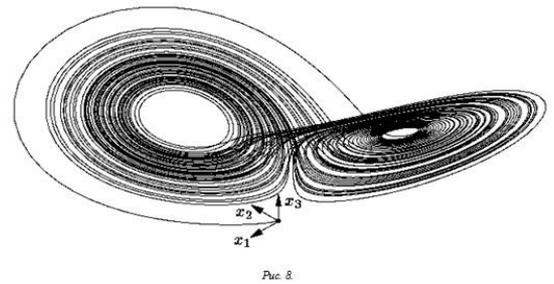
$$d\mathbf{X}_t = \boldsymbol{\mu}(\mathbf{X}_t, t) dt + \boldsymbol{\sigma}(\mathbf{X}_t, t) d\mathbf{B}_t, \quad \text{где } dB_t \sim \sqrt{dt}$$

(Из уравнения $dX = X\sqrt{dt}$ не следует $X = X_0 e^{\sqrt{dt}}$)

Для описания конкретной динамической системы, находящейся вдали от положения равновесия, остаются открытыми вопросы:

- 1.** в каком именно виде задавать коэффициенты в стохастических уравнениях так, чтобы правильно учитывать коллективные явления взаимодействия подсистем на разных масштабах;
- 2.** не доказанным является отсутствие дифференциалов по времени, отличных от первой и половинной степеней;
- 3.** проблема совместного решения диф. уравнений в частных производных (например, уравнений Навье-Стокса) и стохастических дифференциальных уравнений.

Операторные методы описания нестационарной плотности вероятности



Оператор
Перрона-Фробениуса
для динамических
систем

$$x(t) = \varphi(x, t) \rightarrow P(x, t) = L(P(x), t)$$

$$x_{n+1} = f(x_n) \rightarrow P_{n+1}(y) = \int \delta(f(x) - y) P_n(x) dx$$

Теория
Купмана –
фон Неймана

$$i \frac{\partial}{\partial t} |\psi\rangle = L |\psi\rangle$$

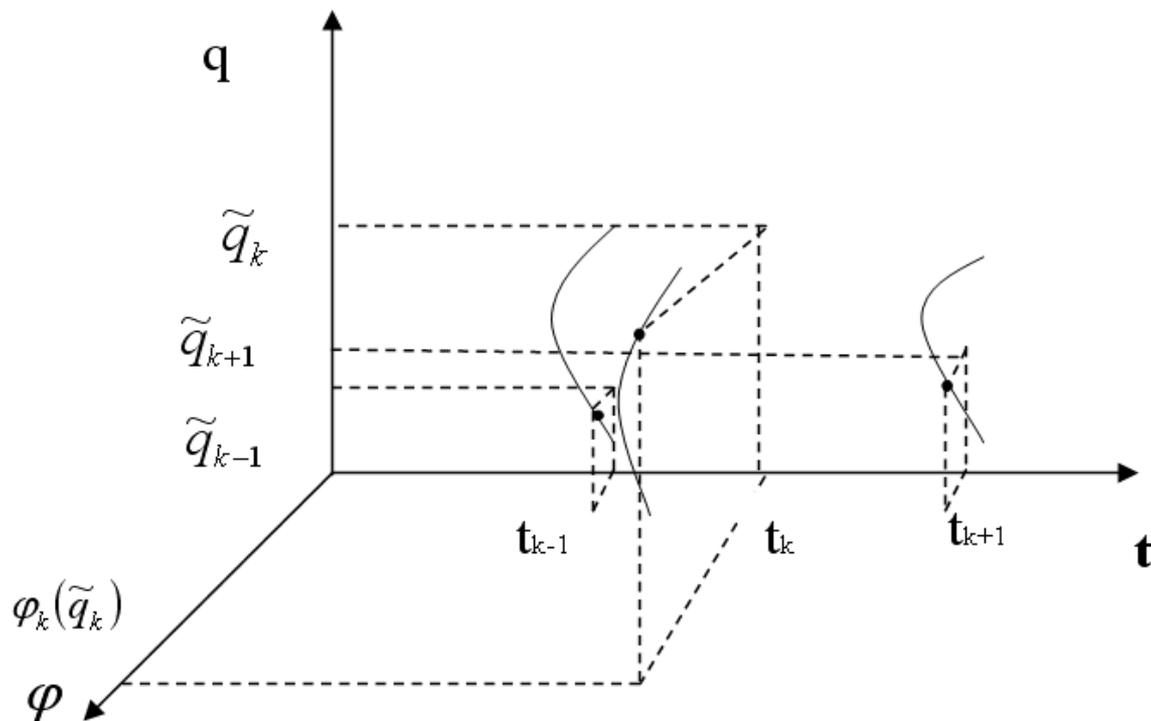
$$\downarrow$$
$$|\psi(t)\rangle = U_t |\psi(0)\rangle$$

Ассоциируются с уравнением Лиувилля.
Операторы линейные несамосопряженные.



Единственность решения для нестационарной
плотности вероятности!

Описание стохастической системы, не имеющей выделенных положений равновесия, в расширенном фазовом пространстве



$$1 = \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi_i(q) dq$$

$\tilde{Q}(\tilde{q}) = \{\tilde{q}\}$ - множество реализованных значений параметра q

$Q(q) = \{q\}$ - множество всех возможных значений параметра q

$$\tilde{Q}(\tilde{q}) \subset Q(q)$$

$$\varphi(t_i, q) = \varphi_i(q)$$

В каждый фиксированный момент времени функция является нормированной:

$$1 = \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi_i(q) dq$$

$$\tilde{q}_i = \langle q \rangle_i + (\Delta q)_i$$

$$\langle q \rangle_i = \int_{-\infty}^{+\infty} q \varphi_i(q) dq$$

↑

среднее значение возможных реализаций величины q в данный момент времени

Заменим во всех выражениях параметры, реализуемые в фиксированные моменты времени, параметрами, реализуемыми в любые моменты времени:

$$\tilde{q}_i = \tilde{q}(t_i) \rightarrow \tilde{q}(t)$$

$$(\Delta q)_i = (\Delta q)(t_i) \rightarrow (\Delta q)(t)$$

$$\varphi_i(q) = \varphi(t_i, q) \rightarrow \varphi(t, q)$$

$$\tilde{q}(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} q \varphi(t, q) dq + (\Delta q)(t)$$

$$1 = \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(t, q) dq \quad \longrightarrow \quad \frac{\partial}{\partial t} \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(t, q) dq = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial \varphi(t, q)}{\partial t} dq = 0$$

⇓

$$\frac{\partial \tilde{q}}{\partial t} = \int_{-\infty}^{+\infty} (q - k) \frac{\partial \varphi(t, q)}{\partial t} dq + \frac{\partial(\Delta q)}{\partial t}, \quad k = \text{const}$$

$\varphi(t, q)$ изменяется между любыми моментами времени только при изменении \tilde{q}

$$\Rightarrow \frac{\partial \varphi(t, q)}{\partial t} = \frac{\partial \varphi(\tilde{q}(t), q)}{\partial t} = \frac{\partial \varphi(\tilde{q}, q)}{\partial \tilde{q}} \frac{\partial \tilde{q}}{\partial t} \Rightarrow$$

$$\frac{\partial \tilde{q}}{\partial t} = \int_{-\infty}^{+\infty} (q - \langle q \rangle_k) \frac{\partial \varphi(\tilde{q}, q)}{\partial \tilde{q}} \frac{\partial \tilde{q}}{\partial t} dq + \frac{\partial(\Delta q)}{\partial t}$$

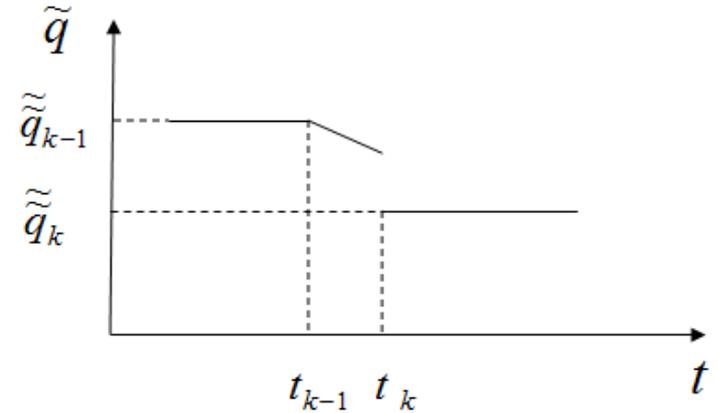
Основные требования при проецировании описываемого процесса из расширенного фазового пространства на плоскость (t, q) :

$$\varphi(t, q)|_{t=t_i} = \varphi_i(q)|_{q=\tilde{q}_i}$$

$$\left(\frac{\partial \varphi(t, q)}{\partial q} \right)_{t=t_i} = \left(\frac{\partial \varphi_i(q)}{\partial q} \right)_{q=\tilde{q}_i}$$

$\tilde{q}(t)$ претерпевает разрыв между любыми рассматриваемыми моментами времени

$$\tilde{q}(t) = \begin{cases} \tilde{\tilde{q}}_{k-1}(t), & \text{если } t < t_k \\ \tilde{\tilde{q}}_k(t), & \text{если } t \geq t_k \end{cases}$$



$$H = \frac{\tilde{q}(t) - \tilde{\tilde{q}}_{k-1}(t)}{\tilde{\tilde{q}}_k(t) - \tilde{\tilde{q}}_{k-1}(t)} = U_-(t - t_{k-1}) = \begin{cases} 0, & \text{при } t < t_k \\ 1, & \text{при } t \geq t_k \end{cases}$$

$$\frac{\partial H}{\partial t} = \frac{\partial H}{\partial(t - t_k)} = \delta(t - t_k)$$

В линейном приближении изменения функции в окрестности точки t_k

$$\left. \left(\frac{\partial \varphi(t, q)}{\partial t} \right) \right|_{q=\tilde{q}_k} \cdot (t - t_k) = \left. \left(\frac{\partial \varphi_k(q)}{\partial q} \right) \right|_{q=\tilde{q}_k} \cdot (q - \tilde{q}_k)$$



$$\frac{\partial H}{\partial t} = \delta(t - t_k) = \delta \left(\frac{\left. \left(\frac{\partial \varphi_k(q)}{\partial q} \right) \right|_{q=\tilde{q}_k}}{\left. \left(\frac{\partial \varphi(t, q)}{\partial t} \right) \right|_{q=\tilde{q}_k}} (q - \tilde{q}_k) \right) = \left. \left(\frac{\partial \varphi(t, q)}{\partial t} \right) \right|_{q=\tilde{q}_k} \bigg|_{t=t_k} \delta(q - \tilde{q}_k)$$

$$\frac{\partial \tilde{q}}{\partial t} = \frac{\partial(\Delta q)}{\partial t} + \int_{-\infty}^{+\infty} (q - \langle q \rangle_k) \frac{\partial \varphi(\tilde{q}, q)}{\partial \tilde{q}} \frac{\partial \tilde{q}}{\partial H} \frac{dH}{dt} dq =$$

$$= \frac{\partial(\Delta q)}{\partial t} + \int_{-\infty}^{+\infty} (q - \langle q \rangle_k) \frac{\partial \varphi(\tilde{q}, q)}{\partial \tilde{q}} (\tilde{q}_k(t) - \tilde{q}_{k-1}(t)) \left| \frac{(\partial \varphi(t, q)|_{q=\tilde{q}_k} / \partial t)_{t=t_k}}{(d\varphi_k(q)/dq)_{q=\tilde{q}_k}} \right| \delta(q - \tilde{q}_k) dq =$$

$$= \frac{\partial(\Delta q)}{\partial t} + (\tilde{q}_k - \langle q \rangle_k) (\tilde{q}_k(t) - \tilde{q}_{k-1}(t)) \left| \frac{(\partial \varphi(t, q)|_{q=\tilde{q}_k} / \partial t)_{t=t_k}}{(d\varphi_k(q)/dq)_{q=\tilde{q}_k}} \right| \left(\frac{\partial \varphi(\tilde{q}, q)}{\partial \tilde{q}} \right)_{q=\tilde{q}_k}$$

Осредняем левую и правую часть выражения по плотности вероятности $\varphi_k(q)dq$:

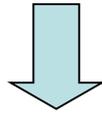
$$\left\langle \frac{\partial \tilde{q}}{\partial t} \right\rangle = \left\langle \frac{\partial(\Delta q)}{\partial t} \right\rangle + (\tilde{q}_k - \langle q \rangle_k) \left(\tilde{q}_k(t) - \tilde{q}_{k-1}(t) \right) \left| \frac{(\partial \varphi(t, q)|_{q=\tilde{q}_k} / \partial t)_{t=t_k}}{(d\varphi_k(q)/dq)_{q=\tilde{q}_k}} \right| \left(\frac{\partial \varphi(\tilde{q}, q)}{\partial \tilde{q}} \right)_{q=\tilde{q}_k}$$

$$\left\langle \frac{\partial \tilde{q}}{\partial t} \right\rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial \tilde{q}}{\partial t} \varphi_k(q) dq = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial \tilde{q}}{\partial H} \frac{\partial H}{\partial t} \varphi_k(q) dq =$$

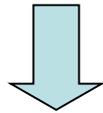
$$= \int_{-\infty}^{+\infty} (\tilde{q}_k - \tilde{q}_{k-1}) \left| \frac{(\partial \varphi(t, q)|_{q=\tilde{q}_k} / \partial t)_{t=t_k}}{(\partial \varphi_k(q) / \partial q)_{q=\tilde{q}_k}} \right| \delta(q - \tilde{q}_k) \varphi_k(q) dq =$$

$$= (\tilde{q}_k - \tilde{q}_{k-1}) \left| \frac{(\partial \varphi(t, q)|_{q=\tilde{q}_k} / \partial t)_{t=t_k}}{(\partial \varphi_k(q) / \partial q)_{q=q_k}} \right| \varphi_k(q) \Big|_{q=\tilde{q}_k}$$

В случае рассмотрения любой неизменной во времени функции $\varphi(q)$



$$\langle \Delta q \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} \Delta q \varphi(q) dq = 0,$$



$$\left\langle \frac{\partial(\Delta q)}{\partial t} \right\rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial(\Delta q)}{\partial t} \varphi(q) dq = \frac{\partial}{\partial t} \int_{-\infty}^{+\infty} \Delta q \varphi(q) dq = 0$$

$$\left\langle \frac{\partial(\Delta q)}{\partial t} \right\rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial(\Delta q)}{\partial t} \varphi_k(q) dq = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial(\Delta q)}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial \tilde{q}} \frac{\partial \tilde{q}}{\partial H} \frac{\partial H}{\partial t} \varphi_k(q) dq =$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \Delta \left(\frac{1}{\partial \varphi(t, q) / \partial q} \right) \frac{\partial \varphi(\tilde{q}, q)}{\partial \tilde{q}} (\tilde{q}_k - \tilde{q}_{k-1}) \left| \frac{(\partial \varphi(t, q)|_{q=\tilde{q}_k} / \partial t)_{t=t_k}}{(\partial \varphi_k(q) / \partial q)_{q=\tilde{q}_k}} \right| \delta(q - \tilde{q}_k) \varphi_k(q) dq =$$

$$= \left(\Delta \left(\frac{1}{\partial \varphi(t, q) / \partial q} \right) \right)_{q=\tilde{q}_k} (\tilde{q}_k - \tilde{q}_{k-1}) \left| \frac{(\partial \varphi(t, q)|_{q=\tilde{q}_k} / \partial t)_{t=t_k}}{(\partial \varphi_k(q) / \partial q)_{q=\tilde{q}_k}} \right| \left(\frac{\partial \varphi(\tilde{q}, q)}{\partial \tilde{q}} \right)_{q=\tilde{q}_k} \varphi_k(q) \Big|_{q=\tilde{q}_k}$$

$$\left(\frac{\partial \varphi(\tilde{q}, q)}{\partial \tilde{q}} \right)_{q=\tilde{q}_k} \approx \frac{\varphi_k(q)|_{q=\tilde{q}_k} - \varphi_{k-1}(q)|_{q=\tilde{q}_k}}{\tilde{q}_k - \tilde{q}_{k-1}}$$

Основное решение задачи определения динамики стохастического процесса в линейном приближении.

$$\tilde{q}_k - \tilde{q}_{k-1} = \left(\varphi_k(q) \Big|_{q=\tilde{q}_k} - \varphi_{k-1}(q) \Big|_{q=\tilde{q}_k} \right) \left(\left(\frac{1}{\left(\frac{\partial \varphi_k(q)}{\partial q} \right)_{q=\tilde{q}_k}} - \frac{1}{\left(\frac{\partial \varphi_{k-1}(q)}{\partial q} \right)_{q=\tilde{q}_k}} \right) + \frac{\tilde{q}_k - \langle q \rangle_k}{\varphi_k(q) \Big|_{q=\tilde{q}_k}} \right)$$

$\tilde{q}_k = q \Big|_{q=\tilde{q}_k}$
↑
 $q \rightarrow \tilde{q}_k$

$$\tilde{q}_k - \tilde{q}_{k-1} = \left(\varphi_k(\tilde{q}_k) - \varphi_{k-1}(\tilde{q}_k) \right) \left(\left(\frac{1}{\frac{\partial \varphi_k(\tilde{q}_k)}{\partial(\tilde{q}_k)}} - \frac{1}{\frac{\partial \varphi_{k-1}(\tilde{q}_k)}{\partial(\tilde{q}_k)}} \right) + \frac{\tilde{q}_k - \langle q \rangle_k}{\varphi_k(\tilde{q}_k)} \right)$$

$$\frac{\tilde{q}_k - \tilde{q}_{k-1}}{\varphi_k(\tilde{q}_k - \langle q \rangle_k)} = \left(1 - \frac{\varphi_{k-1}(\tilde{q}_k - \langle q \rangle_{k-1})}{\varphi_k(\tilde{q}_k - \langle q \rangle_k)} \right) \left(\left(\frac{1}{\frac{\partial \varphi_k(\tilde{q}_k - \langle q \rangle_k)}{\partial (\tilde{q}_k - \langle q \rangle_k)}} - \frac{1}{\frac{\partial \varphi_{k-1}(\tilde{q}_k - \langle q \rangle_{k-1})}{\partial (\tilde{q}_k - \langle q \rangle_{k-1})}} \right) + \frac{\tilde{q}_k - \langle q \rangle_k}{\varphi_k(\tilde{q}_k - \langle q \rangle_k)} \right)$$

$$\tilde{q}_k - \langle q \rangle_i := p_i, \quad i = k-1, k$$

$$\frac{p_k - (\tilde{q}_{k-1} - \langle q \rangle_k)}{\varphi_k(p_k)} = \left(1 - \frac{\varphi_{k-1}(p_{k-1})}{\varphi_k(p_k)} \right) \left(\left(\frac{1}{\frac{\partial \varphi_k(p_k)}{\partial p_k}} - \frac{1}{\frac{\partial \varphi_{k-1}(p_{k-1})}{\partial p_{k-1}}} \right) + \frac{p_k}{\varphi_k(p_k)} \right)$$

Решение задачи определения динамики стохастического процесса в линейном приближении.

$$\frac{p - (\tilde{q}_{k-1} - \langle q \rangle)}{\varphi(p)} = \left(1 - \frac{\varphi_{k-1}(p_{k-1})}{\varphi(p)} \right) \left(\left(\frac{1}{\frac{\partial \varphi(p)}{\partial p}} - \frac{1}{\frac{\partial \varphi_{k-1}(p_{k-1})}{\partial p_{k-1}}} \right) + \frac{p}{\varphi(p)} \right)$$

$$p = \tilde{q} - \langle q \rangle, \quad p_{k-1} = \tilde{q} - \langle q \rangle_{k-1}$$

Существуют два предельных случая решения задачи

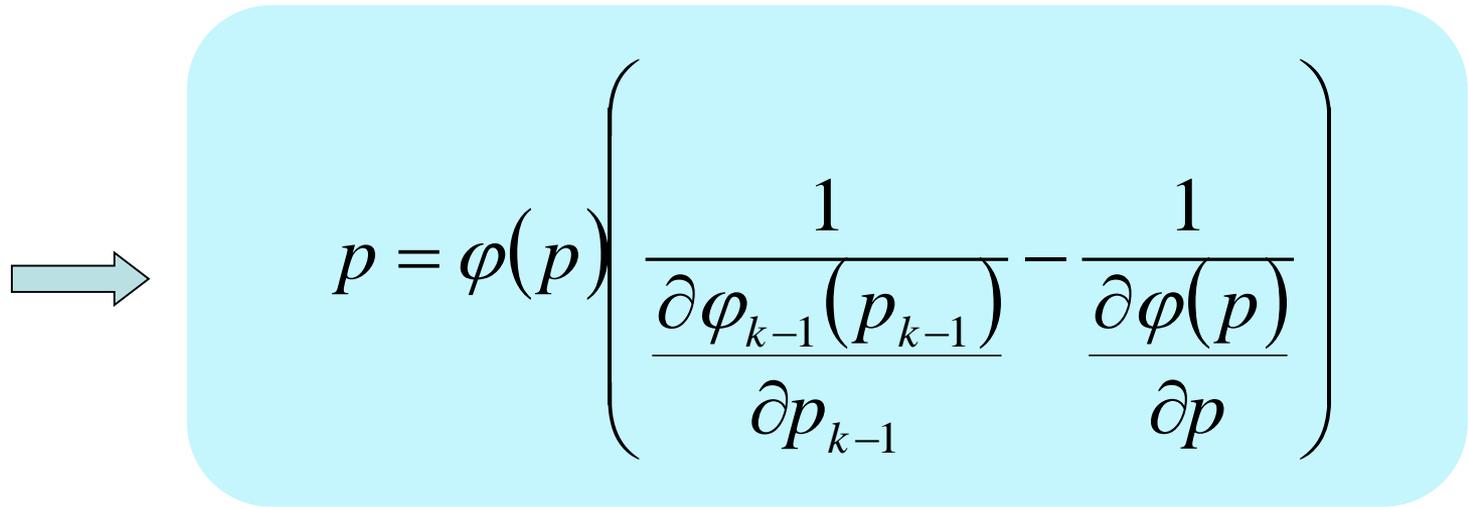
I. Предел “острых” функций. Когда небольшое изменение реализуемого значения параметра приводит к большому изменению плотности вероятности:

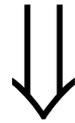
$$\left(\frac{\partial \varphi}{\partial \tilde{q}} \right)_{q=\tilde{q}_k} \approx \frac{\varphi_k(q)|_{q=\tilde{q}_k} - \varphi_{k-1}(q)|_{q=\tilde{q}_k}}{\tilde{q}_k - \tilde{q}_{k-1}} \gg 1$$

II. Когда справедливо допущение:

$$\tilde{q}_{k-1} = \langle q \rangle_k \quad - \text{мартингалы}$$

I. Предел “острых” функций.


$$p = \varphi(p) \left(\frac{1}{\frac{\partial \varphi_{k-1}(p_{k-1})}{\partial p_{k-1}}} - \frac{1}{\frac{\partial \varphi(p)}{\partial p}} \right)$$



$$\varphi(p) = \begin{cases} p d\varphi_{k-1}/dp_{k-1} + \sqrt{p^2 (d\varphi_{k-1}/dp_{k-1})^2 + \alpha} \xrightarrow{p \rightarrow \infty} \text{const} \cdot p \\ p d\varphi_{k-1}/dp_{k-1} - \sqrt{p^2 (d\varphi_{k-1}/dp_{k-1})^2 + \alpha} \xrightarrow{p \rightarrow \infty} \frac{\text{const}}{p} \end{cases}$$

II. Когда справедливо допущение:

$\tilde{q}_{k-1} = \langle q \rangle_k$ - мартингалы



$$\frac{1}{\frac{\partial \varphi(p)}{\partial p}} = \frac{1}{\frac{\partial \varphi_{k-1}}{\partial p_{k-1}}} - \frac{p}{\varphi(p) \left(1 - \frac{\varphi(p)}{\varphi_{k-1}} \right)}$$

$$\frac{1}{\varphi_{k-1}} \frac{\partial \varphi_{k-1}}{\partial p_{k-1}} p = \left| \frac{\varphi_{k-1}}{\varphi} - 1 \right| \left(\frac{1}{\left| \frac{\varphi_{k-1}}{\varphi} - 1 \right|^{-1} \pm 1} \pm \ln \left| \frac{\varphi_{k-1}}{\varphi} - 1 \right|^{-1} \pm 1 \right)$$

$$\varphi(p) \approx \left| \frac{\varphi_{k-1}^2 / (\partial \varphi_{k-1} / \partial p_{k-1})}{p} \right|, \text{ если } p \gg \varphi_{k-1} / (\partial \varphi_{k-1} / \partial p_{k-1})$$

ПОЛУЧЕНИЕ ЗАМКНУТОЙ СИСТЕМЫ

ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ, ОПИСЫВАЮЩИХ
ЭВОЛЮЦИЮ ТРАЕКТОРИЙ ИССЛЕДУЕМОГО ПАРАМЕТРА

В ФАЗОВОМ СТОХАСТИЧЕСКОМ ПРОСТРАНСТВЕ

В СЛУЧАЕ РАССМОТРЕНИЯ “ОСТРЫХ” ФУНКЦИЙ.

$$p = \varphi(p) \left(\frac{1}{\frac{\partial \varphi_{k-1}}{\partial p_{k-1}}} - \frac{1}{\frac{\partial \varphi(p)}{\partial p}} \right), \quad \frac{\partial \varphi_{k-1}}{\partial p_{k-1}} = \left(\frac{\partial \varphi_{k-1}(q)}{\partial q} \right)_{q=\tilde{q}}$$

Введя обозначения: $\frac{\partial \varphi}{\partial p} = \chi$, $\frac{\varphi^2}{\chi^3} \frac{\partial \chi}{\partial p} = \eta$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \eta}{\partial p} = -\frac{\eta \chi}{\varphi} \\ \frac{\partial \chi}{\partial p} = \frac{\eta \chi^3}{\varphi^2} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial p} = \chi \end{array} \right.$$

Сделав замену переменных: $\varphi = e^s$, $\chi e^{-s} = \frac{1}{\varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial p} = \mu$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial s}{\partial p} = \mu \\ \frac{\partial \mu}{\partial p} = \eta \mu^3 - \mu^2 \\ \frac{\partial \eta}{\partial p} = -\eta \mu \end{array} \right. \quad (\eta, \mu, s; p) \longrightarrow (\eta, \mu; p) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \mu}{\partial p} = \eta \mu^3 - \mu^2 \\ \frac{\partial \eta}{\partial p} = -\eta \mu \end{array} \right.$$

Полученные системы уравнений описывают эволюцию траекторий в фазовом стохастическом пространстве

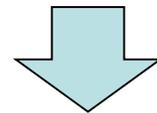
Исследуем размерность Хаусдорфа-Безиковича стохастической системы:

$$D = \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{\ln N(\delta)}{\ln \delta^{-1}},$$

В фазовом стохастическом пространстве: $(\eta, \mu; p)$

$$D_{\eta\mu} = - \frac{\ln\left(\frac{\eta\mu}{\eta_0\mu_0}\right)}{\ln\left(\frac{p}{p_0}\right)} \approx - \frac{d\left(\ln\left(\frac{\eta\mu}{\eta_0\mu_0}\right)\right)}{d\left(\ln\left(\frac{p}{p_0}\right)\right)} = - \frac{d\left(\ln\left(\frac{\eta}{\eta_0}\right)\right)}{d\left(\ln\left(\frac{p}{p_0}\right)\right)} - \frac{d\left(\ln\left(\frac{\mu}{\mu_0}\right)\right)}{d\left(\ln\left(\frac{p}{p_0}\right)\right)}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{d(\ln(\eta/\eta_0))}{d(\ln(p/p_0))} = -p\mu \\ \frac{d(\ln(\mu/\mu_0))}{d(\ln(p/p_0))} = p\mu(\eta\mu - 1) \end{array} \right.$$



$$D_{\eta\mu} \approx 2 \frac{p}{\varphi} \frac{d\varphi}{dp} - \frac{p}{d\varphi/dp} \frac{d^2\varphi}{dp^2}$$

Минимальная размерность стохастического фазового пространства

$$D_{\mu\eta} = 0$$


$$p = 0$$

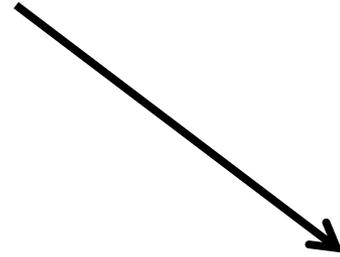
$$\varphi = \frac{\textit{const}}{p + b} \underset{p \gg b}{\approx} \frac{\textit{const}}{p}$$

$1/f$ - фликкер шумы

$1/r$ - электрические и гравитационные потенциалы

Максимальная размерность стохастического фазового пространства

$$D_{\mu\eta} = 2$$



$$\varphi = \text{const} \cdot p$$

Конфайнмент ?!!

Алгоритм описания физических систем с учетом стохастических процессов.

Детерминированный случай:

$$f(t, \vec{x}): df/dt = \hat{A} f$$

$$\Downarrow (t, \vec{x}) \rightarrow (t, \vec{x}; S\{\varphi[p(t, \vec{r}; \tau)]\}),$$

Стохастический случай:

$$f(t, \vec{x}) \rightarrow f(t, \vec{x}; S\{\varphi[p(t, \vec{r}; \tau)]\})$$

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial t} + \sum_i \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial x_i}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial \varphi} \frac{1}{\partial S / \partial \varphi} \frac{\partial S}{\partial t}$$

$$S(t, \vec{r}; \tau) = - \int \varphi[p(t, \vec{r}; \tau)] \ln \varphi[p(t, \vec{r}; \tau)] d[p(t, \vec{r}; \tau)]$$

$$\left\langle \frac{\delta S}{\delta \varphi}, h \right\rangle = - \frac{d}{d \varepsilon} \int (\varphi(p) + \varepsilon h(p)) \ln(\varphi(p) + \varepsilon h(p)) dp \Big|_{\varepsilon=0} =$$

$$= - \int (\ln \varphi(p) + 1) h(p) dp = \langle -(\ln \varphi(p) + 1), h \rangle$$

$$\frac{\delta S}{\delta \varphi} = -\ln \varphi(p) - 1$$

$$-(\ln \varphi + 1) \delta \varphi = \delta(-\varphi \ln \varphi) \Rightarrow \tilde{s}(p) = -\varphi(p) \ln \varphi(p)$$

$$\frac{dS}{dt} = 1/\tau$$

↑

масштаб времени, на котором энтропия
изменяется на единицу

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial t} + \sum_i \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial x_i}{\partial t} + \frac{1}{\tau} \frac{\partial f}{\partial \tilde{s}}$$

Описание динамики рассматриваемой системы с учетом внутренних стохастических процессов

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial f}{\partial t} + \sum_i \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial x_i}{\partial t} - \frac{1}{\tau e^s (s+1)} \frac{\partial f}{\partial s} = \hat{A} f \\ \frac{\partial s}{\partial p} = \mu \\ \frac{\partial \mu}{\partial p} = \mu^3 \eta - \mu^2 \\ \frac{\partial \eta}{\partial p} = -\mu \eta \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial f}{\partial t} + \sum_i \frac{\partial f}{\partial x_i} \dot{x}_i - \frac{1}{\tau e^s (s+1)} \frac{\partial f}{\partial s} = \hat{A} f \\ s = \ln \left(p d\varphi_0 / dp_0 \pm \sqrt{p^2 (d\varphi_0 / dp_0)^2 + \alpha} \right) \end{array} \right.$$

Иногда расширение фазового пространства может приводить к существенному изменению вида искомой функции. При этом, зависимость полученной функции от стохастической переменной может быть слабой.

Тогда имеет смысл рассматривать единственное уравнение:

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \sum_i \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial x_i}{\partial t} + \frac{1}{\tau} \frac{\partial f}{\partial \tilde{s}} = \hat{A}f$$

**ДИСКРЕТНОЕ ПРЕДСТАВЛЕНИЕ МЕТОДА ОПИСАНИЯ
МАРКОВСКИХ ПРОЦЕССОВ В РАСШИРЕННОМ
ПРОСТРАНСТВЕ ПЕРЕМЕННЫХ.**

$$\left\{ \begin{array}{l} f_k = f_{k-1} + \Delta s_k e^{s_{k-1}} (s_{k-1} - 1) \tau \left(\hat{A} f_{k-1} - \frac{\partial f_{k-1}}{\partial t} - \sum_i \frac{\partial f_{k-1}}{\partial x_i} \dot{x}_i \right) \\ \Delta s_k = e^{\Delta s_k} \frac{1}{1 + \Delta s_k (\eta_{k-1} \mu_{k-1} - 1)} - p_{k-1} \mu_{k-1} \end{array} \right.$$

Выводы:

1. Расширение пространства переменных и рассмотрение в этом пространстве непрерывно изменяющейся плотности вероятности для систем, не имеющих выделенного состояния равновесия, позволило получить соотношение, связывающее плотности вероятности отклонения случайной величины от средних значений реализаций случайных величин в двух временных точках.

2. Показано, что в определенном интервале значений случайной величины такое решение не единственно.

2. Получена система уравнений, описывающих эволюцию траекторий отклонений исследуемого параметра от среднего значения в фазовом стохастическом пространстве.

3. Проведен анализ размерности фазового стохастического пространства, на основе которого найдены устойчивые и неустойчивые ветви решения.

4. Предложен метод описания физических процессов с учетом стохастических возмущений в расширенном фазовом пространстве на основе уравнений в частных производных.

СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ!